

Úroveň strojového kódu procesor Intel® Pentium® Adresovanie pamäte

- Pamäťový operand
- Priama nepriama a indexovaná adresa
- Práca s jednorozmerným poľom
- Praktické programovanie assemblerových funkcií

Autor: Peter Tomcsányi,
Niektoré práva vyhradené v zmysle licencie Creative Commons
<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/>

Adresovanie pamäte

- Opakovanie: operand inštrukcie môže byť **priamy** (číslo), **register**, **pamät'ový** alebo **implicitný** (nie je ho vidno, je súčasťou definície inštrukcie)
- Keď je operand inštrukcie v operačnej pamäti, hovoríme mu **pamät'ový operand**
- Bežné inštrukcie môžu mať **najviac jeden pamät'ový operand**
- Aby vedel procesor nájsť pamät'ový operand, musí poznať jeho adresu, musíme ho nejako **adresovať**
- Pamät'ové operandy zodpovedajú premenným vo vyšších programovacích jazykoch
- Preto tvorcovia strojového kódu navrhujú také spôsoby adresovania, aby sa pomocou nich dali adresovať všetky druhy premenných, ktoré poznáme z vyšších programovacích jazykov

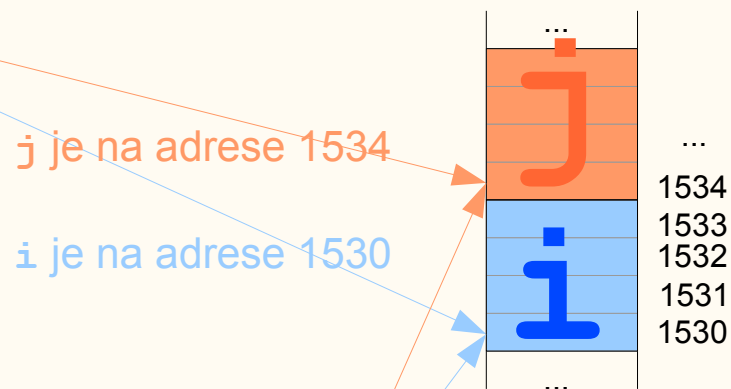
Priama adresa

Jednoduchá globálna premenná

Globálne premenné sú premenné deklarované mimo funkcií. Kompilátor im prideli pevné miesto v pamäti, teda pevnú adresu.

V našom príklade predpokladajme, že premenná *i* je na adrese 1530 a premenná *j* je hneď za ňou na adrese 1534 (skutočné čísla môžu byť, pravdaže, iné a závisia od toho, aké ďalšie premenné a procedúry sme pred nimi deklarovali ako aj od algoritmu pridelovania adries pre premenné v kompilátore).

```
int32_t i, j;  
int main()  
{  
    ...  
    i = j+5;  
    ...  
}
```



```
MOV EAX, [1534]  
ADD EAX, 5  
MOV [1530], EAX
```

Priama adresa je číslo v hranatých zátvorkách

Nepriama adresa

použitie smerníka v C

Smerník (pointer) je premenná, ktorá neobsahuje hodnotu, ale adresu nejakej inej premennej. Keď používame smerník na prístup k hodnote premennej, tak vlastne nevieme, na akej adrese je uložená naša premenná, ale vieme, na akej adrese je uložená jej adresa. To sa nazýva **nepriame adresovanie**.

```
void p(int32_t *x, int32_t n)
{
    ...
    *x = n;
    ...
}
```

Takéto adresovanie parametrov x a n je tiež prístup do pamäti, vysvetlíme ho ale až neskôr.

```
MOV EAX, x
MOV EDX, n
MOV [EAX], EDX
```

Ulož hodnotu EDX do pamäťového miesta, ktorého adresa je v EAX

Nepriama adresa je meno registra v hranatých zátvorkách

Priama a nepriama adresa **teoreticky** stačia na adresovanie ľubovoľných dátových štruktúr a polí.

Pre zjednodušenie programovania a prekladu z vyšších jazykov však majú procesory Intel aj zložitejšie spôsoby adresovania.

Piaty príklad – pole ako parameter

metóda posúvania smerníka – najprv v C

Naprogramujte funkciu:

```
int sucet_prvkov_c(int a[], unsigned int n)
```

Jej výsledkom je súčet prvkov poľa **a**, ktoré má dĺžku **n**.

```
int sucet_prvkov_c(int a[], unsigned int n) {  
    int i, s;  
    int *p;  
    p = a;  
    s = 0;  
    for (i = 0; i < n; i++) {  
        s += *p;  
        p++;  
    }  
    return s;  
}
```

alebo aj `int *a`

Podobne ste sa učili pracovať s poľom na cvičeniach s tatrabetom:

<http://dai.fmph.uniba.sk/courses/pphw/ex/3.php>

Piaty príklad – pole ako parameter

metóda posúvania smerníka – v assembleri

Naprogramujte funkciu:

```
int32_t sucet_prvkov(int32_t a[], uint32_t n)
```

Jej výsledkom je súčet prvkov poľa **a**, ktoré má dĺžku **n**.

```
__asm {  
    mov ebx, a           // p = a;  
    mov eax, 0          // s = 0;  
    mov ecx, n          // for (i = 0; i < n; i++) {  
    jecxz a2            // riesime situaciu ked je n == 0  
a1: add eax, [ebx]      // s += *p  
    add ebx, 4          // p++;  
    loop a1            // }  
a2:                    // return s;  
}
```

Indexovaná adresa

Prvok globálneho poľa

Globálnemu poľu prideli kompilátor pevné miesto v pamäti, teda pevnú adresu jeho prvého prvku.

Ak máme deklaráciu poľa: **typ a[max];**

a začína v pamäti na adrese **adr(a)**, tak adresa *i*-teho prvku **a** sa vypočíta:

$$\text{adr}(a[i]) = \text{adr}(a) + i * \text{sizeof}(\text{typ})$$

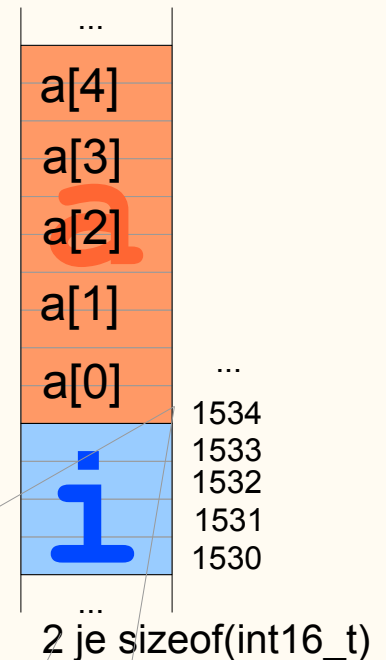
```
int32_t i;  
int16_t a[5];  
int main() {  
    ...  
    a[i] = i+1;  
    ...  
}
```

V EDX máme spočítanú adresu **a[i]**, preto môžeme použiť **nepriamu adresu**

```
MOV AX, [1530]  
INC AX  
MOV EDX, [1530]  
ADD EDX, EDX  
ADD EDX, 1534  
MOV [EDX], AX
```

```
MOV AX, [1530]  
INC AX  
MOV EDX, [1530]  
MOV [EDX*2+1534], AX
```

Indexovaná adresa má tvar $[\text{reg} * c + k]$ kde *reg* je 32-bitový register, *c* je 1, 2, 4 alebo 8 a *k* je konštanta (môže byť aj záporná).



Bázovaná a indexovaná adresa

Prvky polí prijatých ako parameter

Ak je parameter pole, tak funkcia dostane vždy smerník na pole, teda vlastne $\text{adr}(a)$.
Pre výpočet adresy prvku stále platí $\text{adr}(a[i]) = \text{adr}(a) + i * \text{sizeof}(typ)$

Len teraz $\text{adr}(a)$ nie je konštanta, ale premenná (ktorú musíme uložiť do registra).

Pri adresovaní prvkov potom môže použiť najzložitejší spôsob adresovania - **bázovanú a indexovanú adresu**.

```
void f(int32_t a[], int32_t n)
{
    long i;
    ...
    a[i] = i + 1;
    ...
}
```

```
MOV ECX, i
INC ECX
MOV EDX, i
MOV EAX, a
MOV [EAX+EDX*4], ECX
```

Do ECX sme spočítali hodnotu $i+1$

a teraz nie je prvok poľa,
ale adresa jeho začiatku

4 je $\text{sizeof}(\text{int32}_t)$

Bázovaná a indexovaná adresa má tvar $[r1+r2*c+k]$ $r1$ a $r2$ sú 32-bitové registre, c je 1, 2, 4 alebo 8 a k je konštanta (môže byť aj záporná). Jednotlivé členy môžu byť zapísané aj v inom poradí.

Ako **indexový register** je použitý EDX, do ktorého sme si uložili hodnotu premennej i .

Ako **bázový register** je použitý EAX, do ktorého sme si uložili adresu začiatku poľa z parametra a .

Piaty príklad – pole ako parameter

Bázovaná a indexovaná adresa

Naprogramujte funkciu:

```
int32_t sucet_prvkov_ind(int32_t a[], uint32_t n)
```

Jej výsledkom je súčet prvkov poľa **a**, ktoré má dĺžku **n**.

```
__asm {  
    mov ebx, a           // p = a;  
    mov eax, 0          // s = 0;  
    mov ecx, n          // for (ECX = n; ECX > 0; ECX--) {  
    jecxz a2            // riesime pripad n == 0  
a1: add eax, [ebx + ecx*4 - 4] // s += a[ECX-1];  
    loop a1             // }  
a2:  
}
```

$\text{adr}(a) + (\text{ecx} - 1) * \text{sizeof}(\text{int32_t}) = \text{ebx} + \text{ecx} * 4 - 4$

Využijeme ECX ako premennú cyklu. V pôvodnom kóde v C sa i menilo od 0 do n-1. V strojovom kóde sa ale mení ECX od n do 1 (tak sa používa inštrukcia LOOP). Preto musíme v tele cyklu indexovať nie a[ECX] ale a[ECX-1].

Šiesty príklad – pole ako parameter

metóda posúvania smerníka – najprv v C

Naprogramujte funkciu:

```
int max_prvok_c(int a[], unsigned int n)
```

Jej výsledkom je hodnota najväčšieho prvku v poli a, ktoré má dĺžku n.

```
int max_prvok_c(int a[], unsigned int n) {  
    int i,m;  
    int *p;  
    if (n == 0) return 0;  
    p = a;  
    m = *p;  
    for (i = n - 1; i > 0; i--) {  
        p++;  
        if (*p > m)  
            m = *p;  
    }  
    return m;  
}
```

Šiesty príklad – pole ako parameter

metóda posúvania adresy – v assembleri

Naprogramujte funkciu:

```
int32_t max_prvok(int32_t a[], uint32_t n)
```

Jej výsledkom je hodnota najväčšieho prvku v poli a, ktoré má dĺžku n.

```
__asm {  
    mov eax, 0           // if (n == 0)  
    mov ecx, n           //  
                        // ...  
    jecxz a3            // return 0  
    mov ebx, a           // p = a;  
    mov eax, [ebx]      // m = *p;  
    dec ecx             // for (i = n - 1; i > 0; i--) {  
    jecxz a3            // riesime situaciu ked je n == 1  
a1:  add ebx, 4          // p++;  
    cmp [ebx], eax      // if (*p > m)  
    jle a2  
    mov eax, [ebx]      // m = *p;  
a2:  loop a1            // }  
a3:                               // return m  
}
```

Šiesty príklad – pole ako parameter

Bázovaná a indexovaná adresa

Naprogramujte funkciu:

```
int32_t max_prvok_ind(int32_t a[], uint32_t n)
```

Jej výsledkom je hodnota najväčšieho prvku v poli a, ktoré má dĺžku n.

```
__asm {  
    mov eax, 0           // if (n == 0) return 0  
    mov ecx, n  
    jecxz a3  
    mov ebx, a  
    mov eax, [ebx]  
    dec ecx  
    jecxz a3  
a1:  cmp eax, [ebx + ecx * 4]  
    jge a2  
    mov eax, [ebx + ecx * 4]  
a2:  loop a1  
a3:  
}
```

Teraz sa ECX bude meniť od n-1 do 1, to je presne tak, ako potrebujeme.
Preto budeme v tele cyklu indexovať a[ECX].
 $\text{adr}(a) + \text{ecx} * \text{sizeof}(\text{int32_t}) = \text{ebx} + \text{ecx} * 4$

Siedmy príklad – pole ako parameter

Bázovaná a indexovaná adresa

Naprogramujte assemblerovú funkciu:

```
void zamen_ind(int32_t a[], uint32_t n, int32_t x,  
              int32_t y)
```

ktorá v zamení v poli **a** všetky výskyty hodnoty **x** hodnotou **y**.

```
__asm {  
    mov ebx, a  
    mov edx, x  
    mov eax, y  
    mov ecx, n  
    jecxz a3  
a1:  cmp edx, [ebx+ecx*4-4] // for i in range(n,0,-1):  
    jne a2                // # ak je nahodou n == 0  
    mov [ebx+ecx*4-4], eax // if P == a[i-1]:  
                                // a[i-1] = y  
a2:  loop a1              // # koniec cyklu for  
a3:  
}
```

$ebx + (ecx-1)*4 = ebx + ecx*4 - 4$

Ôsmy príklad – reťazec ako parameter

metóda posúvania adresy

Naprogramujte assemblerovú funkciu:

```
void zamen(char * a, char x, char y)
```

ktorá v zamení v reťazci **a** všetky výskyty hodnoty **x** hodnotou **y**.

Typ **char** je totožný s typom **int8_t**. Pre zvýraznenie, že máme na mysli znaky a nie čísla budeme používať typ **char**.

```
__asm {
    mov ebx, a           // p = a;
    mov dl, x           //
    mov dh, y           //
a1: mov al, [ebx]       // while (*p != 0) {
    cmp al, 0           //
    je a3              //
    cmp dl, [ebx]      //     if (x == *p)
    jne a2             //
    mov [ebx], dh     //         *p = y;
a2: inc ebx           //     p++;
    jmp a1            // }
a3:
}
```

Reťazec je vlastne pole prvkov typu **char** (teda **int8_t**).

Za posledným znakom reťazca je znak s kódom 0. Preto nepotrebujeme vedieť dĺžku dopredu, ale musíme ju "zistiť" v cykle typu **while**.

Deviaty príklad

Kedy naozaj potrebujeme bázovanú a indexovanú adresu

Naprogramujte assemblerovú funkciu:

```
void vynuluuj(int32_t a[], uint32_t n, uint32_t indexy[],  
             uint32_t m)
```

ktorá v poli **a** (dĺžky **n**) vynuluje všetky prvky na indexoch, ktoré dostane v poli **indexy** (dĺžky **m**).

```
__asm {  
    mov ebx, a  
    mov edx, indexy  
    mov ecx, m  
    jecxz a3  
a1:  mov eax, [edx]  
    mov [ebx + eax*4], 0  
    add edx, 4  
a2:  loop a1  
a3:  
}
```

do poľa **indexy** pristupujeme pomocou posúvania smerníka

```
// p = indexy;  
// for (i = m; i > 0; i--) {  
//     # ak je nahodou m == 0  
//     eax = *p;  
//     a[eax] = 0;  
//     p++;  
// }
```

do poľa **a** pristupujeme bázovanou a indexovanou adresou

Adresovanie pamäte

Zhrnutie a ďalšie informácie

- Najviac jeden operand smie byť v pamäti

~~MOV [EAX+2],[EBX+4]~~

~~CMP [EBX],n~~

- V adrese nesmú byť guľaté zátvorky ani premenné:

~~MOV EAX, [EBX+(ECX-1)*4]~~

Treba roznásobiť:

MOV EAX, [EBX+ECX*4-4]

~~MOV EAX, [EBX+n*4]~~

← Treba najprv uložiť n do nejakého registra

- Určenie dĺžky operandu (keď assembler nevie):

INC [EBX]

MOV [EDX+8],0

nie je jasná dĺžka operandu. Skutočný Intel assembler by hlásil chybu.

Ale visual Studio vtedy predpokladá, že operand má jeden bajt!

MOV **BYTE PTR** [EDX+8],0

← operand má jeden bajt

MOV **WORD PTR** [EDX+8],0

← operand má dva bajty

MOV **DWORD PTR** [EDX+8],0

← operand má štyri bajty

V assembleri NASM sa nepíše PTR, teda len BYTE, WORD alebo DWORD.